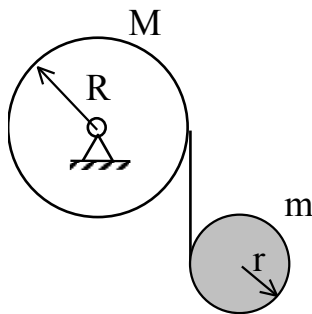


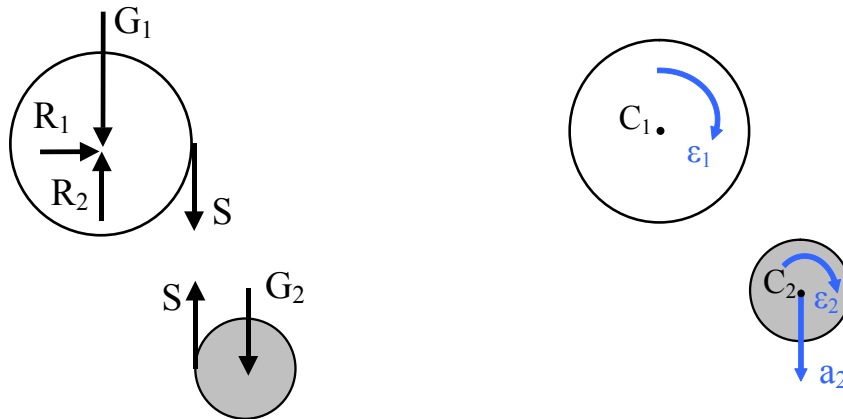
Przykład 6.2. Wyznaczanie przyspieszenia krążka



Nić nawinięta jest na krążek o promieniu R i masie M osadzony na łożysku bez tarcia. Drugi koniec nici odwija się z krążka o promieniu r i masie m . Pomiedzy krążkami a nicią nie ma poślizgu. Nici jest nieważka i nierozciągliwa. Znaleźć przyspieszenie kątowe krążka o masie m i przyspieszenie jego środka.

Rozwiązanie

Po uwolnieniu z więzów otrzymujemy układ sił przedstawiony na rysunku poniżej, gdzie oznaczono: S – siłę naciągu nici, $G_1 = Mg$ – ciężar krążka o masie M , $G_2 = mg$ – ciężar krążka o masie m , R_1 i R_2 – składowe reakcje podpory nieprzesuwnej.



Ruch krążków w ruchu płaskim charakteryzują wielkości kinematyczne:

- a_1 – przyspieszenie środka masy krążka M oznaczonego jako C_1 (punkt nieruchomy $a_1 = 0$)
- a_2 – przyspieszenie środka masy krążka m oznaczonego jako C_2
- ϵ_1 – przyspieszenie kątowe ruchu obrotowego krążka o masie M względem C_1
- ϵ_2 – przyspieszenie kątowe ruchu obrotowego krążka o masie m względem C_2

Ruch masy M opisują:

- równania ruchu środka masy C_1
 - $M a_{1x} = R_1$
 - $M a_{1y} = G_1 + S - R_2$
- równanie ruchu obrotowego masy M względem stałej osi (punktu C_1)
 - $J_{zC1} \epsilon_1 = S R.$

Ruch masy m opisują:

- równanie ruchu prostoliniowego środka masy C_2
 - $m a_{2x} = 0$
 - $m a_{2y} = G_2 - S$
- równanie ruchu obrotowego wokół środka masy C_2
 - $J_{zC2} \epsilon_2 = S r.$

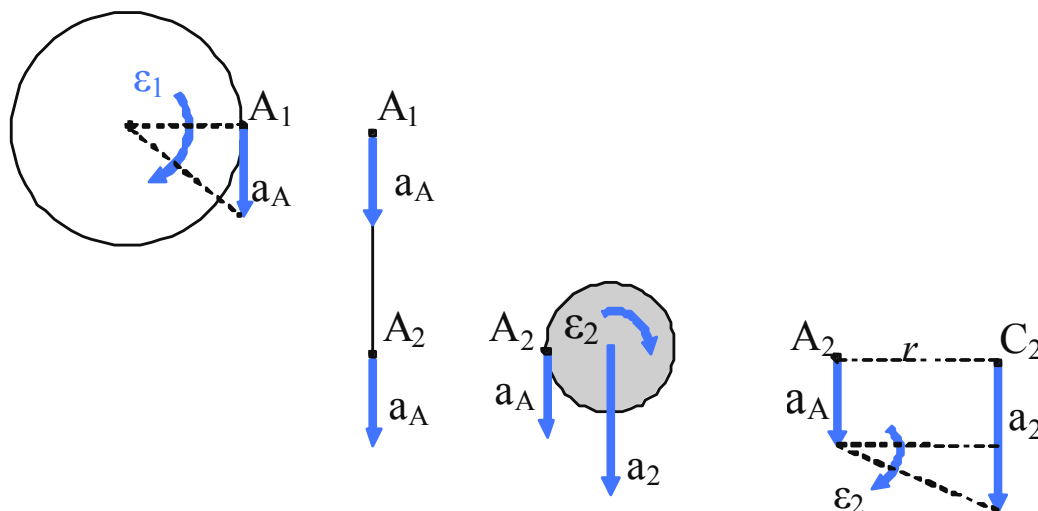
Możemy zauważyć, że

$$\begin{aligned} a_{1x} = a_{1y} = 0 & \quad \text{– ponieważ punkt } C_1 \text{ jest nieruchomy,} \\ a_{2x} = 0, a_{2y} = a_2 & \quad \text{– gdyż punkt } C_2 \text{ porusza się pionowo w dół.} \end{aligned}$$

Uwzględniając powyższe, równania ruchu przyjmują postać:

$$\begin{cases} J_{zC1} \varepsilon_1 = S R. \\ m a_2 = G_2 - S \\ J_{zC2} \varepsilon_2 = S r. \end{cases}$$

Ruch mas M i m nie odbywa się niezależnie, możemy zatem ustalić zależności wynikające z więzów – tzw. równanie więzów.



Przyspieszenie a_A punktu A_1 wynikające z ruchu obrotowego krążka „ M ” ma kierunek składowej stycznej, gdyż składowa normalna równa jest zeru (ruch rozpoczyna się bez prędkości początkowej). Wynosi ono $a_A = \varepsilon_1 R$.

Ponieważ nić jest nierozciągliwa, to na jej odcinku $A_1 A_2$ przyspieszenie jest identyczne w każdym punkcie, stąd przyspieszenie punktu A_2 wynosi a_A .

Związek między przyspieszeniami dwóch punktów A_2 i C_2 krążka „ m ” znajdziemy wyrażając przyspieszenie punktu C_2 jako sumę przyspieszenia bieguna (punkt A_2) i przyspieszenia w ruchu obrotowym krążka o masie m względem tego bieguna z przyspieszeniem kątowym ε_2 (porównaj rysunek)

$$a_2 = a_p + \varepsilon_2 r = \varepsilon_1 R + \varepsilon_2 r .$$

Podstawiając wielkości momentów bezwładności krążków

$$J_{zC1} = \frac{1}{2} MR^2 \text{ i } J_{zC2} = \frac{1}{2} mr^2 ,$$

oraz uwzględniając ich ciężary, otrzymujemy ostatecznie układ równań:

$$\begin{cases} \frac{1}{2} MR^2 \varepsilon_1 = S R \\ ma_2 = mg - S \\ \frac{1}{2} mr^2 \varepsilon_2 = S r \\ a_2 = \varepsilon_1 R + \varepsilon_2 r \end{cases}$$

Układ rozwiązujemy względem poszukiwanych a_2 i ε_2 otrzymując

$$a_2 = 2 \frac{m+M}{2m+3M} g \quad \varepsilon_2 = 2 \frac{M}{2m+3M} \cdot \frac{g}{r} .$$

Zatem krążek porusza się w założonym kierunku.

Pozostałe niewiadome układu wynoszą:

$$\varepsilon_1 = 2 \frac{m}{2m+3M} \cdot \frac{g}{R} \quad S = \frac{mM}{2m+3M} g.$$