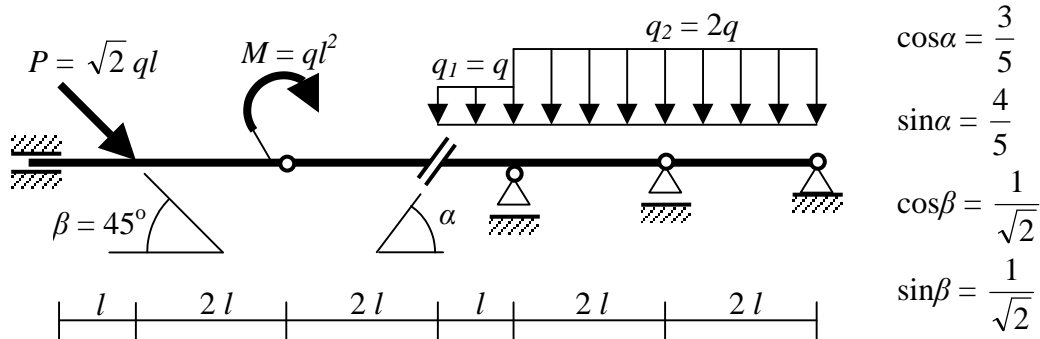
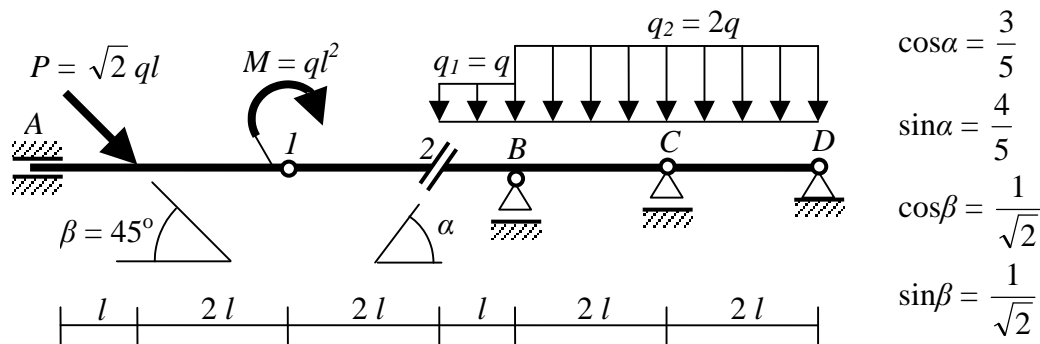


## Przykład 2.4. Układ belkowy złożony

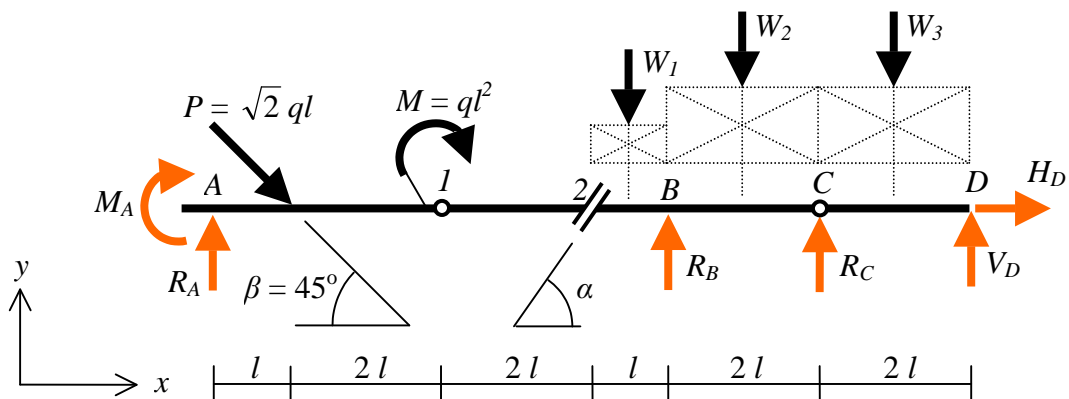
Polecenie: wyznaczyć reakcje podporowe oraz oddziaływania w połączeniach przegubowych i w teleskopie dla poniższego układu obciążonego obciążeniem ciągłym o stałym natężeniu  $q_1 = q$  i  $q_2 = 2q$ , siłą skupioną  $P = \sqrt{2} ql$  oraz momentem skupionym  $M = ql^2$ .



Przyjmujemy oznaczenia dla podpór: A, B, C i D oraz dla połączeń: przegubowego 1 i teleskopowego 2.



Uwalniamy układ od więzów zastępując podpory reakcjami. Oznaczona literą A podpora jest tuleją, a więc w punkcie A działają następujące reakcje: reakcja pionowa  $R_A$  (prostopadła do kierunku możliwego przesuwu) oraz moment  $M_A$ . W miejscu podpory przegubowej przesuwnej B działa reakcja pionowa  $R_B$  (prostopadła do kierunku możliwego przesuwu), podobnie w punkcie C działa reakcja pionowa  $R_C$ . Prawa podpora, oznaczona literą D, jest podporą przegubową nieprzesuwną, zatem w punkcie D działają dwie niezależne od siebie składowe reakcje: pionowa  $V_D$  i pozioma  $H_D$ . Obciążenie ciągłe  $q_1=q$  zastępujemy wypadkową  $W_1$ , zaś  $q_2=2q$  dwiema wypadkowymi  $W_2$  i  $W_3$ .



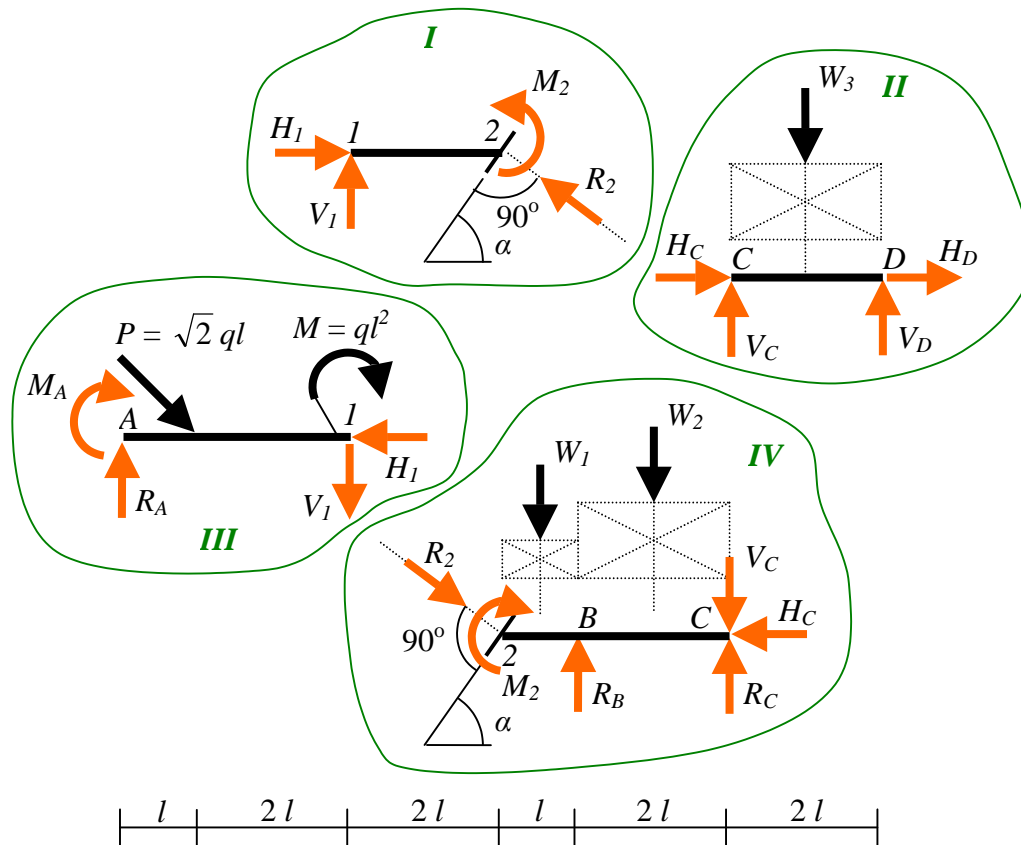
Wypadkowe obciążenia ciągłego wynoszą:

$$W_1 = q_1 \cdot l = q \cdot l = ql$$

$$W_2 = q_2 \cdot 2l = 2q \cdot 2l = 4ql$$

$$W_3 = q_2 \cdot 2l = 2q \cdot 2l = 4ql$$

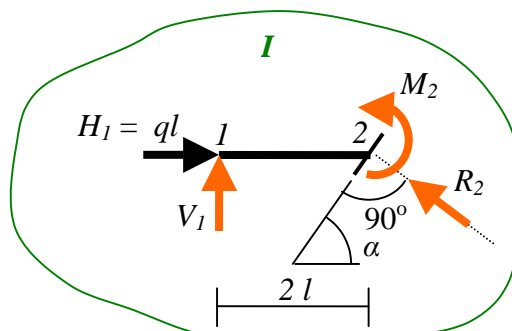
Dzielimy złożony układ belkowy na belki pojedyncze (podukłady), tworząc schemat pracy rozpatrywanego układu. W połączeniu przegubowym 1 działają dwie niezależne składowe oddziaływania: pionowa  $V_1$  i pozioma  $H_1$ . Podobnie w połączeniu przegubowym C występują dwie niezależne składowe oddziaływania: pionowa  $V_C$  i pozioma  $H_C$ . Natomiast w połączeniu teleskopowym 2 występuje oddziaływanie  $R_2$  o kierunku prostopadłym do okładek teleskopu oraz moment  $M_2$ .



Jako pierwsze zapiszemy równanie rzutów sił na oś poziomą dla ( III ) części układu, w celu obliczenia oddziaływania poziomego  $H_1$  w przegubie 1.

$$\sum_i P_{ix}^{III} = 0: \quad \sqrt{2} ql \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} - H_1 = 0 \quad \Rightarrow \quad H_1 = ql$$

Po wyznaczeniu wartości oddziaływania  $H_1$  zapiszemy równanie rzutów sił na oś poziomą dla ( I ) części układu, z którego obliczymy wartość oddziaływania  $R_2$  w teleskopie 2.



$$\sum_i P_{ix}^I = 0: \quad H_1 - R_2 \cdot \cos(90^\circ - \alpha) = 0 \quad \Rightarrow \quad R_2 = \frac{5}{4} ql$$

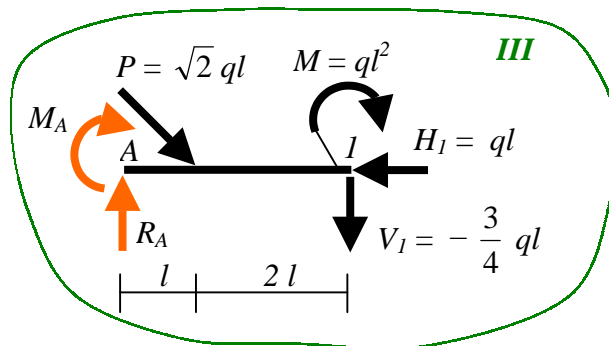
Z równania rzutów sił na oś pionową dla ( I ) części układu możemy już wyznaczyć oddziaływanie pionowe  $V_1$  w przegubie 1.

$$\sum_i P_{iy}^I = 0: \quad V_1 + R_2 \cdot \cos \alpha = 0 \quad \Rightarrow \quad V_1 = -\frac{3}{4} ql$$

Ostatnim równaniem zapisanym dla ( I ) części układu będzie równanie momentów względem punktu 2, z którego obliczymy wartość oddziaływania  $M_2$  w teleskopie 2. W równaniu tym nie wystąpią oddziaływania  $H_1$  i  $R_2$ , ponieważ linie działania tych sił przechodzą przez punkt 2.

$$\sum_i M_{iz}^I = 0: \quad M_2 - V_1 \cdot 2l = 0 \quad \Rightarrow \quad M_2 = -\frac{3}{2} ql^2$$

Reakcję pionową  $R_A$  na podporze A możemy wyznaczyć z równania rzutów sił na oś pionową dla ( III ) części układu.



$$\sum_i P_{iy}^{III} = 0: \quad R_A - \sqrt{2} ql \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} - V_1 = 0 \quad \Rightarrow \quad R_A = \frac{1}{4} ql$$

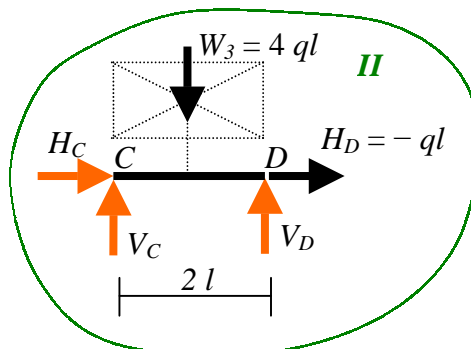
W celu wyznaczenia momentu podporowego  $M_A$  w tulei A zapiszemy równanie momentów względem punktu A dla ( III ) części układu.

$$\sum_i M_{iz}^{III} = 0: \quad -M_A - \sqrt{2} ql \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot l - M - V_1 \cdot 3l = 0 \quad \Rightarrow \quad M_A = \frac{1}{4} ql^2$$

Reakcję poziomą na podporze D obliczymy z równania rzutów sił na oś poziomą dla całego układu.

$$\sum_i P_{ix} = 0: \quad \sqrt{2} ql \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} + H_D = 0 \quad \Rightarrow \quad H_D = -ql$$

Z równania momentów względem punktu C dla ( II ) części układu wyznaczmy reakcję pionową  $V_D$  na podporze D. W równaniu tym nie wystąpią oddziaływania  $V_C$  i  $H_C$  oraz reakcja  $H_D$ , gdyż linie działania tych sił przechodzą przez punkt C.



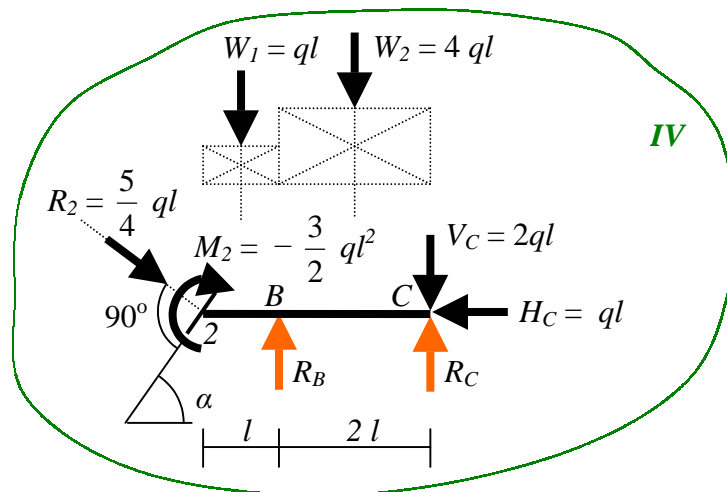
$$\sum_i M_{iC}^{II} = 0: \quad V_D \cdot 2l - W_3 \cdot l = 0 \quad \Rightarrow \quad V_D = 2ql$$

Korzystając z równania rzutów sił na oś pionową dla ( II ) części układu wyznaczmy oddziaływanie pionowe  $V_C$  w przegubie C, natomiast z równania rzutów sił na oś poziomą dla ( II ) części układu wyznaczmy oddziaływanie poziome  $H_C$ .

$$\sum_i P_{iy}^{II} = 0: \quad V_C + V_D - W_3 = 0 \quad \Rightarrow \quad V_C = 2ql$$

$$\sum_i P_{ix}^{II} = 0: \quad H_C + H_D = 0 \quad \Rightarrow \quad H_C = ql$$

Aby wyznaczyć reakcję  $R_B$  zapiszemy równanie momentów względem punktu C dla ( IV ) części układu.



$$\sum_i M_{iC}^{IV} = 0: \quad R_2 \cdot \cos \alpha \cdot 3l - M_2 - R_B \cdot 2l + W_1 \cdot \frac{5}{2}l + W_2 \cdot l = 0 \quad \Rightarrow \quad R_B = \frac{41}{8} ql$$

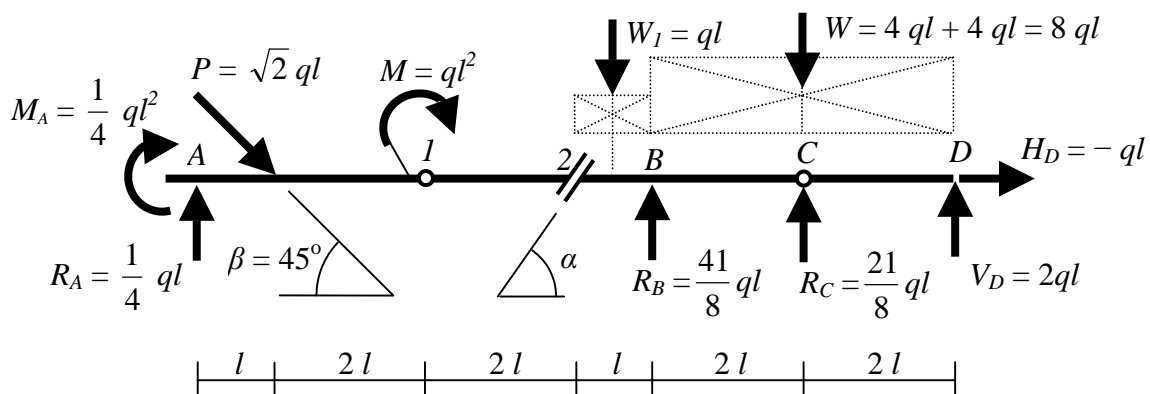
Jako ostatnią niewiadomą wyznaczamy reakcję  $R_C$  z równania rzutów sił na oś pionową zapisanego dla ( IV ) części układu.

$$\sum_i P_{iy}^{IV} = 0: \quad R_C + R_B - R_2 \cdot \cos \alpha - W_1 - W_2 = 0 \quad \Rightarrow \quad R_C = \frac{21}{8} ql$$

W rozwiązaniu zadania nie wykorzystaliśmy równania rzutów sił na oś poziomą dla ( IV ) części układu. Zapiszemy to równanie w celu sprawdzenia poprawności wykonanych obliczeń.

$$\sum_i P_{ix}^{IV} = 0: \quad R_2 \cdot \cos(90^\circ - \alpha) - H_C = \frac{5}{4} ql \cdot \frac{4}{5} - ql = ql - ql = 0$$

Równanie spełnione jest tożsamościowo.

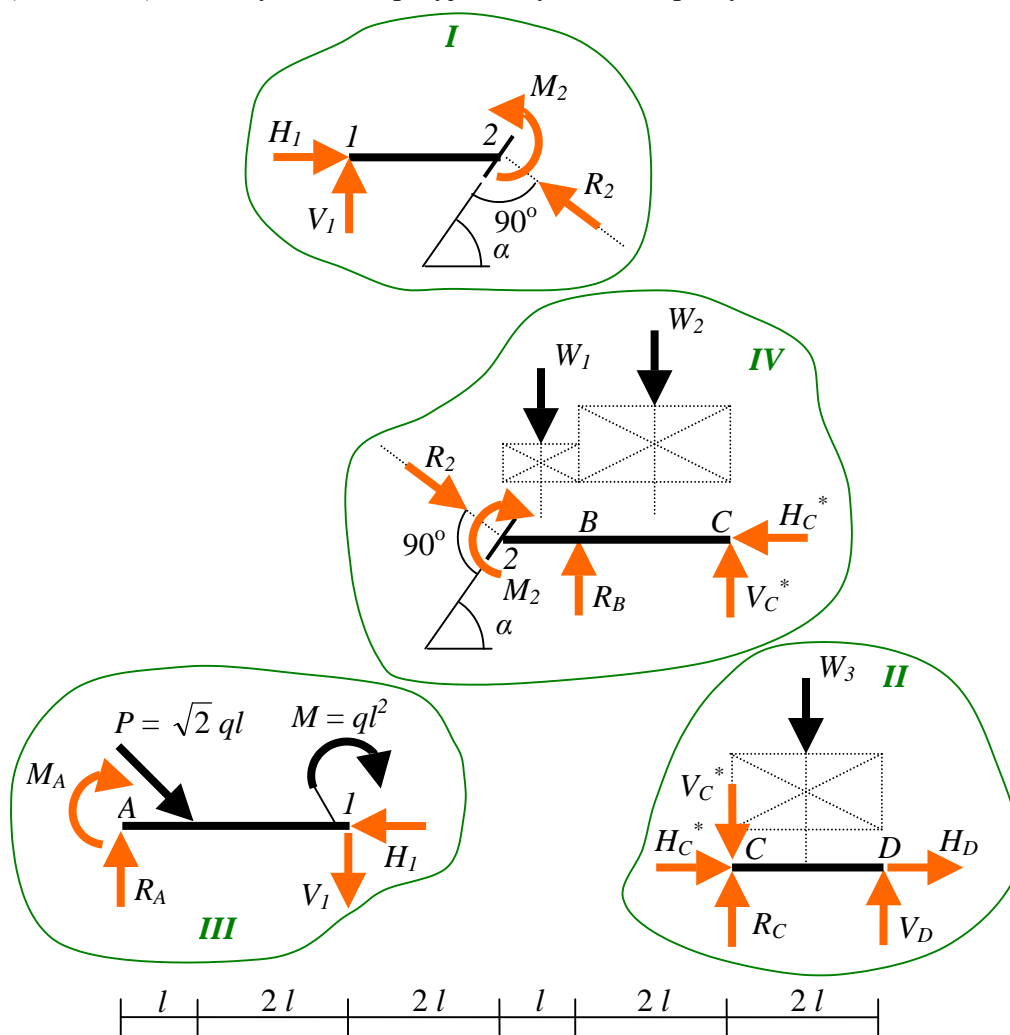


Dla sprawdzenia wyników skorzystamy również z równania zapisanego dla całego układu, na przykład z równania momentów względem punktu  $D$ . W równaniu tym możemy zastąpić wypadkowe obciążenia ciągłego  $W_2$  i  $W_3$  wypadkową  $W$ , będącą ich sumą, której linia działania przechodzi przez punkt  $C$ .

$$\begin{aligned} \sum_i M_{iD} = 0: & -M_A - R_A \cdot 10l + \sqrt{2} ql \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot 9l - ql^2 + W_1 \cdot \frac{9}{2} l + W \cdot 2l - R_B \cdot 4l - R_C \cdot 2l = \\ & = -\frac{1}{4} ql^2 - \frac{1}{4} ql \cdot 10l + 9 ql^2 - ql^2 + ql \cdot \frac{9}{2} l + 8 ql \cdot 2l - \frac{41}{8} ql \cdot 4l - \frac{21}{8} ql \cdot 2l = \\ & = ql^2 \left( -\frac{1}{4} - \frac{5}{2} + 9 - 1 + \frac{9}{2} + 16 - \frac{41}{2} - \frac{21}{4} \right) = 0 \end{aligned}$$

Powyższe równanie też spełnione jest tożsamościowo.

Ze względu na występowanie podpory przegubowej  $C$  w miejscu połączenia przegubowego części ( $II$ ) i ( $IV$ ) możemy również przyjąć inny schemat pracy układu.



Wartość reakcji podporowych oraz oddziaływań w przegubie  $I$  i teleskopie  $2$  nie zależą od wyboru przyjętego do obliczeń schematu pracy układu belkowego (jednego z dwu prezentowanych). Natomiast wartości oddziaływań pionowych w przegubie  $C$  będą różne ( $V_C \neq V_C^*$ ). W pierwszym schemacie, przyjętym do rozwiązania zadania, są to oddziaływania występujące po prawej stronie podpory  $C$ . W powyższym schemacie oddziaływania te występują po lewej stronie podpory  $C$ . Gdyby podpora  $C$  była podporą przegubową nieprzesuwną, to mogłyby też różnić się oddziaływania poziome w punkcie  $C$ .